

1.3 Zeitentwicklung

1.3.1 Postulat der zeitabhängigen SGL

In der klass. Mechanik ist die Zeitentwicklung eines Zustands (= Pkt im Phasenraum) gemäß der Hamilton-Jacobi Gleichung gegeben.

$$\frac{d}{dt} r_i = \frac{\partial H}{\partial p_i} \quad , \quad \frac{d}{dt} p_i = - \frac{\partial H}{\partial r_i}$$

mit $H(\vec{r}, \vec{p}, t)$ Hamilton-Fkt.

In der QM folgt die Zeitentwicklung eines Zustands aus zeitabh. SGL

$$i\hbar \frac{d}{dt} |\psi(t)\rangle = H(t) |\psi(t)\rangle$$

- gilt für jeden Zustand
- deterministische Zeitentwicklung

1.3.2 Unitäre Zeitentwicklung

$$|\psi(t)\rangle = U(t) |\psi(t_0)\rangle$$

↳ Zeitentwicklungsoperator

Eigenschaften: $U(t_0, t_0) = \mathbb{1}$

Erhaltung der Norm $\langle \psi(t_0) | \psi(t_0) \rangle = 1$

$$\Rightarrow \langle \psi(t) | \psi(t) \rangle = 1$$

$$= \langle \psi(t_0) | U^\dagger U | \psi(t_0) \rangle$$

$$\Rightarrow U^\dagger U = 1 \quad \Rightarrow U \text{ ist unitär}$$

Es gilt $U(t, t_0) = U(t, t_1) U(t_1, t_0)$

(für $t \geq t_1 \geq t_0$)

Einsetzen in zeitabh. SGL

$$i\hbar \frac{d}{dt} U(t, t_0) |\Psi(t_0)\rangle = H(t) |\Psi(t_0)\rangle$$

muss für alle Ψ_0 gelten

äquivalente Integralgleichung

$$U(t, t_0) = \mathbb{1} - \frac{i}{\hbar} \int_{t_0}^t dt' H(t') U(t', t_0)$$

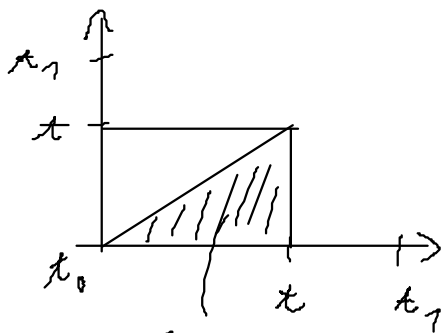
iteratives Einsetzen

$$U(t, t_0) =$$

$$\mathbb{1} - \frac{i}{\hbar} \int_{t_0}^t dt' H(t') - \frac{1}{\hbar^2} \int_{t_0}^t dt' \int_{t_0}^{t'} dt'' H(t') H(t'') + \frac{i}{\hbar^3} \int \dots$$

$$= \sum_{m=0}^{\infty} \left(-\frac{i}{\hbar}\right)^m \int_{t_0}^t dt_1 \int_{t_0}^{t_1} dt_2 \dots \int_{t_0}^{t_{m-1}} dt_m H(t_1) H(t_2) \dots H(t_m)$$

Dyson - Reihe



für $m=2$

$t_1 > t_2 > t_3 \dots > t_m$
und $H(t_i)$ geordnet nach fallenden Zeiten

Umschreiben der Integrale

$$= \sum_{m=0}^{\infty} \left(-\frac{i}{\hbar}\right)^m \frac{1}{m!} \int_{t_0}^t dt_1 \int_{t_0}^{t_1} dt_2 \dots \int_{t_0}^{t_{m-1}} T H(t_1) H(t_2) \dots H(t_m)$$

ABER i.A. gilt $H(t_1) H(t_2) \neq H(t_2) H(t_1)$

daher Zeitordnungsoperator ordnet Elemente fallend

nach der Zeit

$$T[H(t_1) H(t_2)] = \begin{cases} H(t_1) H(t_2) & t_1 \geq t_2 \\ H(t_2) H(t_1) & t_2 \geq t_1 \end{cases}$$

Mit T kann man nun umschreiben:

$$U(t, t_0) = T \left[\exp \left[-\frac{i}{\hbar} \int_{t_0}^t dt' H(t') \right] \right]$$

Spezialfälle Kurzschreibweise für Dyson-Reihe

Wenn H zeitunabhängig, ist

$$U(t, t_0) = \exp \left[-\frac{i}{\hbar} H(t - t_0) \right]$$

wenn $H(t)$ von Zeit abhängig, aber

$$U(t, t_0) = \exp \left[-\frac{i}{\hbar} \int_{t_0}^t dt' H(t') \right]$$

Beispiel a) $H(t) = \frac{p^2}{2m} + V(r) \cos(\omega t)$

$$[H(t_1), H(t_2)] = \left(\frac{p^2}{2m} \right)^2 + \frac{p^2}{2m} V(r) \cos \omega t_1$$

$$\begin{aligned} \text{in } [p^2, V(r)] = 0 & \quad + \frac{p^2}{2m} V(r) \cos \omega t_2 + V(r)^2 \cos \omega t_1 \cos \omega t_2 \\ \text{gibts ... ?!} & \quad - \left(\frac{p^2}{2m} \right)^2 - V(r)^2 \cos \omega t_1 \cos \omega t_2 \\ & \quad - \frac{p^2}{2m} V(r) \cos \omega t_2 \\ & \quad - \frac{p^2}{2m} V(r) \cos \omega t_1 \end{aligned}$$

b) Spin im zeitabh. B-Feld in z-Richt.

$$H = \gamma \vec{S} \cdot \vec{B}(t) = \gamma \frac{\hbar}{2} \sigma_z B_z(t)$$

$$\Rightarrow [H(t_1), H(t_2)] = 0$$

wenn $\vec{B}(t)$ die Richtung auch ändert, dann

$$[H(t_1), H(t_2)] \neq 0$$

Alternativ, wenn $H(t)$ stückweise konstant ist

oder infinitesimale Zeitschritte konstant ist

$$t = N \Delta t \quad (t_0 = 0)$$

$$U(t, 0) = U(t, (N-1)\Delta t) U((N-1)\Delta t, (N-2)\Delta t) \dots$$

für $\Delta t \rightarrow 0$

$$U[(v+1)\Delta t, v\Delta t] = \mathbb{1} - \frac{i}{\hbar} H(v\Delta t) \Delta t$$

$v=0, \dots, N-1$

1.3.3 Stationäre Zustände - die zeitunabh. SGL

Betrachte Systeme mit zeitunabh. H

$$\Rightarrow i\hbar \frac{d}{dt} |\psi(t)\rangle = H |\psi(t)\rangle$$

Dann gibt es die sog. stationären Zustände, für die die Zeitabhängigkeit faktorisiert abgespalten werden kann.

$$|\psi(t)\rangle = |\varphi_m\rangle \chi_m(t)$$

Diese Zustände erfüllen $H|\varphi_m\rangle = E_m |\varphi_m\rangle$

d. h. zeitunabh. SGL und

$$\chi_m(t) = e^{-\frac{i}{\hbar} E_m t}$$

↳ nur $|\psi|^2$ ist tatsächlich zeitunabhängig.

ABER Fast alle Zustände $|\phi\rangle \in \mathcal{H}$ haben keine einfache Zeitabhängigkeit

Superposition

$$|\psi(0)\rangle = \lambda_1 |\varphi_1(0)\rangle + \lambda_2 |\varphi_2(0)\rangle$$

$$|\phi(t)\rangle = \exp\left(-\frac{i}{\hbar} H t\right) (\lambda_1 |\varphi_1(0)\rangle + \lambda_2 |\varphi_2(0)\rangle)$$

$$e^{-\frac{i}{\hbar} H t} |\varphi_1(0)\rangle = e^{-\frac{i}{\hbar} E_1 t} |\varphi_1(0)\rangle$$

$$\approx |\phi(t)\rangle = \lambda_1 e^{-\frac{i}{\hbar} E_1 t} |\varphi_1(0)\rangle + \lambda_2 e^{-\frac{i}{\hbar} E_2 t} |\varphi_2(0)\rangle$$

\Rightarrow kohärente Oszillationen mit Freq $\omega = \frac{E_1 - E_2}{\hbar}$

1.3.4 Schrödinger - , Heisenberg -

WW-Bild

Schrödinger-Bild: Zustände zeitabhängig,

$$|\psi_S(t)\rangle = U(t, t_0) |\psi_S(t_0)\rangle$$

Observablen meist zeitunabhängig

$$P, R, \vec{L}$$

Heisenberg-Bild: zeitunabhängige Zustände

$$|\psi_H\rangle$$

zeitabhängige Observablen

Transformation

$$|\psi_H\rangle = U^\dagger(t, t_0) |\psi_S(t)\rangle$$

$$= U^\dagger U |\psi_S(t_0)\rangle = |\psi_S(t_0)\rangle$$

$$A(t) = U^\dagger(t, t_0) A_S(t) U(t, t_0)$$

Insbesondere findet man, dass Erwartungswerte in beiden Bildern gleich sind

$$\langle A \rangle = \langle \psi_H | A_H(t) | \psi_H \rangle$$

$$= \langle \psi_S(t) | U U^\dagger A_S(t) U U^\dagger | \psi_S(t) \rangle$$

$$= \langle \psi_S | A_S(t) | \psi_S \rangle$$

Zeitentwicklung $\frac{i}{\hbar} U^\dagger H_S$

$$\frac{d}{dt} A_H(t) = \left[\frac{d}{dt} U^\dagger \right] A_S U + U^\dagger A \left[\frac{d}{dt} U \right]$$

$$+ U^\dagger \left[\frac{d}{dt} A_S \right] U$$

$$= \frac{1}{i\hbar} H_S U$$

$$\Rightarrow i\hbar \frac{d}{dt} A_H(t) = [A_H, H_H] + i\hbar \left[\frac{d}{dt} A_S(t) \right]_H$$

ins Heisenberg-Bild transformieren

Heisenberg - Bew. Gl.

- Wenn A_S nicht exp. von der Zeit abhängt und $[A_H, H] = 0$, so ist A eine Erhaltungsgröße

$$H = \frac{p^2}{2m} + V(R) \quad (A = p)$$

$$\frac{d}{dt} P_H(t) = -\nabla V_H(R)$$

$$\frac{d}{dt} R_H(t) = \frac{P_H}{m}$$

Wechselwirkungsbild

$$H(t) = H_0 + V(t)$$

$$\text{definiere: } U_0(t, t_0) = e^{-\frac{i}{\hbar} H_0(t-t_0)}$$

$$|\psi_I(t)\rangle = U_0^\dagger(t, t_0) |\psi_S(t)\rangle$$

$$A_I(t) = U_0^\dagger(t, t_0) A_S(t) U_0(t, t_0)$$

Erwartungswerte bleiben unverändert

$$i\hbar \frac{d}{dt} |\psi_I(t)\rangle = V_I(t) |\psi_I(t)\rangle$$

„Störung“ um H_0 bleibt übrig

$$|\psi_I(t)\rangle = U_I(t, t_0) |\psi_I(t_0)\rangle$$

$$\Rightarrow U_I(t, t_0) = T \exp \left\{ -\frac{i}{\hbar} \int_{t_0}^t dt' V_I(t') \right\}$$

Interaction

Damit kann man für kleine V_I danach entwickelt werden.