

## 2. Störungstheorie

### 2.1 Stationäre Störungstheorie

- Exakte Lösung der Schr. Gl. ist nur in Ausnahmefällen möglich
- Oft Größen verschiedener Größenordnungen darunter "sehr kleine" Größen  $\hat{=}$  Störung.

**Idee** • Bsp. zuerst Schr. Gl. ohne Störung

- $H = H_0 + V$   $H_0$ : unge störter H-Operator,  $V$ : beschreibt die Störung

Lös:  $H_0, V$  zeitunabhängig.

$$\textcircled{1} \quad H_0 |\psi^{(0)}\rangle = E_0 |\psi^{(0)}\rangle$$

$$\Rightarrow E_n^{(0)}, |n\rangle_0 \text{ (Eigenwertsatz zum ungestörten } E^{(0)})$$

$$\textcircled{2} \quad H |\psi\rangle = (H_0 + V) |\psi\rangle = E |\psi\rangle$$

#### 2.1.1 Nicht entartete Störungstheorie

$$H |n\rangle = (H_0 + V) |n\rangle = E_n |n\rangle \quad \text{Ansatz: } |n\rangle = \sum_i a_i^{(n)} |i\rangle$$

Normierungsbedingung  $\langle n | n \rangle = \delta_{nn}$

$$|E\rangle = \sum_i a_i^{(n)} E_n^{(i)}$$

Wähle Phase von  $|n\rangle$  so, dass  $\langle n | n \rangle$  reell ist.

**0. Ordnung**  $H_0 |n\rangle_0 = E_n^{(0)} |n\rangle_0$

**1. Ordnung**  $H_0 |n\rangle_1 + V |n\rangle_0 = E_n^{(1)} |n\rangle_0$

$\langle n | \cdot \textcircled{1}$

$$\langle n | H_0 |n\rangle_1 + \langle n | V |n\rangle_0 = E_n^{(0)} \langle n | n \rangle_1 + E_n^{(1)} \langle n | n \rangle_0$$

$$\langle n | H_0 = \langle n | E_n^{(0)}$$

$$\Rightarrow E_n^{(0)} \langle n | n \rangle_1$$

$$E_n^{(1)} = \langle n | V |n\rangle_0$$

$\langle k | \cdot \textcircled{1}$  mit  $k \neq n$

$$E_n^{(0)} \langle k | n \rangle_1 + \langle k | V |n\rangle_0 = E_n^{(0)} \langle k | n \rangle_1$$

$$\Rightarrow \langle k | n \rangle_1 = \frac{\langle k | V |n\rangle_0}{E_n^{(0)} - E_k^{(0)}} \quad | \cdot | k \rangle \text{ und } \sum_k$$

$$\Rightarrow |n\rangle_1 = \sum_k |k\rangle_0 \langle k | n \rangle_1 \text{ wir haben alle } \langle k | n \rangle_1 \text{ für } k \neq n$$

Für  $k=n$ : Normierung:  $\langle n | n \rangle_1 + \langle n | n \rangle_0 = 0$   
 $2 \operatorname{Re} [\langle n | n \rangle_1]$

Da  $\langle u | u \rangle_1$  reell  $\Rightarrow \langle u | u \rangle_1 = 0$

Das heißt 
$$|u\rangle_1 = \sum_{k \neq n} \frac{\langle k | V | u \rangle_0}{E_n^{(0)} - E_k^{(0)}} |k\rangle_0$$

1. Ordnung

$$E_n^{(1)} = \langle n | V | u \rangle_1 = \sum_{k \neq n} \frac{|\langle k | V | u \rangle_0|^2}{E_n^{(0)} - E_k^{(0)}}$$

## 2.1.2 Entartet Störungstheorie

$|u\rangle_0$  sei entartet:  $|u \alpha\rangle_0$

$$H_0 |u \alpha\rangle_0 + V |u \alpha\rangle_0 = E_n^{(0)} |u \alpha\rangle_0 + E_n^{(1)} |u \alpha\rangle_0$$

$\langle u \beta |$  und verwende  $\langle u \beta | H^0 = \langle u \beta | E_n^{(0)}$

$$\langle u \beta | V | u \alpha \rangle_0 = E_n^{(1)} \langle u \beta | u \alpha \rangle_0$$

$$1 = \sum_{k \neq n} |k\rangle_0 \langle k|$$

$$\Rightarrow \sum_{k \neq n} \langle u \beta | V | k \rangle_0$$

$$\underbrace{\langle k | u \alpha \rangle_0}_{\delta_{k\alpha} \langle u \alpha | u \alpha \rangle_0} = E_n^{(1)} \langle u \beta | u \alpha \rangle_0$$

$$\sum_{\beta} E_n^{(1)} \langle u \beta | u \alpha \rangle_0 \delta_{\beta\alpha} =$$

$$\sum_{k \neq n} \left( \langle u \beta | V | u \alpha \rangle_0 - E_n^{(1)} \delta_{\beta\alpha} \right) \langle u \alpha | u \alpha \rangle_0 = 0$$

Notwendig  $\det \left( \langle \alpha \beta | V | u \gamma \rangle_0 - E_n^{(1)} \delta_{\beta\alpha} \right) = 0$  SäEulergleichung

Beispiel 2-fach entartet  $(2 \times 2)$  Matrix

$$\det \begin{pmatrix} \langle u 1 | V | u 1 \rangle_0 - E_n^{(1)} & \langle u 1 | V | u 2 \rangle_0 \\ \langle u 2 | V | u 1 \rangle_0 & \langle u 2 | V | u 2 \rangle_0 - E_n^{(1)} \end{pmatrix} \stackrel{!}{=} 0$$

## 2.2 Zeitabhängige Störungstheorie

### 2.2.1 Wechselwirkungsbild

Zeitabhängige Störung  $V(t)$ ,  $H = H_0 + V(t)$  ( $H_0$  zeitunabh.)

Die umgestellte Schgl:  $i\hbar \frac{\partial}{\partial t} |\Psi_n\rangle_0 = H_0 |\Psi_n\rangle_0$

$$\text{mit } |\Psi_n\rangle_0 = |u\rangle_0 \exp\left[-i \frac{E_n^{(0)}}{\hbar} t\right]$$

Zeitl. Entwicklung von  $|\Psi_n\rangle$  unter Einfluss von  $V(t)$

$$i\hbar \frac{\partial}{\partial t} |\Psi_n\rangle = (H_0 + V(t)) |\Psi_n\rangle$$

beachte:  $|\psi_n\rangle$  im allgemeinen kein stationäres Zustand

## Wechselwirkungsbild (Interaktion)

$$|\psi_n\rangle_I = \exp\left[\frac{i}{\hbar} H_0 t\right] |\psi_n\rangle \quad |\psi_n\rangle_{0I} = |n\rangle_0$$

$$H_I(t) = \exp\left[\frac{i}{\hbar} H_0 t\right] V(t) \exp\left[-\frac{i}{\hbar} H_0 t\right]$$

### Zeitentwicklung:

$$|\psi_n\rangle_I(t) = U_I(t, t_0) |\psi_n\rangle_I(t_0)$$

mit  $i\hbar \frac{\partial}{\partial t} U_I(t, t_0) = H_I(t) U_I(t, t_0)$  Randbedingung  $U_I(t, t_0) = 1$

$$U_I(t, t_0) = 1 + \sum_{n=1}^{\infty} \left(\frac{-i}{\hbar}\right)^n \int_{t_0}^t dt_1 \int_{t_0}^{t_1} dt_2 \dots \int_{t_0}^{t_{n-1}} dt_n H_I(t_1) H_I(t_2) \dots H_I(t_n)$$

Ziel: Berechnung der Matrixelemente  $\langle \psi_m | \psi_n \rangle$  für  $m \neq n$

Voraussetzung: bei  $t = t_0$  System im Eigenzustand  $n$ :  $|\psi_n\rangle_I(t_0) = |n\rangle_0$

Idee:  $\langle \psi_m | \psi_n \rangle = \langle m | \exp\left[\frac{i}{\hbar} H_0 t\right] \exp\left[-\frac{i}{\hbar} H_0 t\right] |\psi_n\rangle_I(t)$

(Matrixelemente)  $= \langle m | \psi_n\rangle_I(t) = \langle m | U_I(t, t_0) | n \rangle_0$

## 2.2.2 Periodische Störung, Goldene Regel

Annahme:  $V(t) = V \exp[i\omega t] \exp[\varepsilon t]$  mit  $\varepsilon_n$  sehr klein ( $\varepsilon \ll \omega$ )

Frage Zeitem  $0 \ll t \ll \frac{1}{\varepsilon}$

Anfangszustand:  $t_0 \rightarrow -\infty$ ,  $|\psi_n\rangle_I(-\infty) = |n\rangle_0$

$$\langle \psi_m | \psi_n \rangle = \langle m | U_I(t, -\infty) | n \rangle_0$$

$$H_I(t) = V_I(t) = \exp\left[\frac{i}{\hbar} H_0 t\right] V \exp\left[-\frac{i}{\hbar} H_0 t\right] \exp[i\omega t] \exp[\varepsilon t]$$

$$\Rightarrow U_I(t, -\infty) = 1 - \frac{i}{\hbar} \int_{-\infty}^t dt' V_I(t') + \left(\frac{-i}{\hbar}\right)^2 \int_{-\infty}^t dt' \int_{-\infty}^{t'} dt'' V_I(t') V_I(t'') + \dots$$

### 1. Ordnung

$$\langle \psi_m | \psi_n \rangle_1 = \langle m | \left( -\frac{i}{\hbar} \int_{-\infty}^t dt' V_I(t') \right) | n \rangle_0$$

$$= -\frac{i}{\hbar} \int_{-\infty}^t dt' \langle m | \exp\left[\frac{i}{\hbar} H_0 t'\right] V \exp\left[-\frac{i}{\hbar} H_0 t'\right] | n \rangle_0 e^{\varepsilon t'} e^{-i\omega t'}$$

$$= -\frac{i}{\hbar} \langle m | V | n \rangle_0 \int_{-\infty}^t dt' \exp\left[\varepsilon t' - i\omega t' + \frac{i}{\hbar} E_m^{(0)} t' - \frac{i}{\hbar} E_n^{(0)} t'\right]$$

$$= -\frac{i}{\hbar} \langle m | V | n \rangle_0 \exp\left[(i\omega_{mn} - \omega - i\varepsilon) t\right] / (\omega_{mn} - \omega - i\varepsilon)$$

$$\text{mit } \omega_{mn} = \frac{E_m^{(0)} - E_n^{(0)}}{\hbar}$$

Messgröße:  $|\langle \psi_m | \psi_n \rangle|^2 = \text{Übergangswahrscheinlichkeit}$   
 $= \frac{1}{\hbar^2} \frac{\exp[2\varepsilon t]}{(\omega_{nm} - \omega)^2 + \varepsilon^2} |\langle m | V | n \rangle_0|^2$

mit  $\lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \left[ \frac{2}{(\omega_{nm} - \omega)^2 + \varepsilon^2} \right] = 2\pi \delta(\omega_{nm} - \omega)$

$\frac{d}{dt} |\langle \psi_m | \psi_n \rangle|^2 = \text{Übergangswahrscheinlichkeit pro Zeit}$   
 $= \lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \frac{2\varepsilon \exp[2\varepsilon t]}{\hbar^2 (\omega_{nm} - \omega)^2 + \varepsilon^2} |\langle m | V | n \rangle_0|^2 = \frac{2\pi}{\hbar^2} |\langle m | V | n \rangle_0|^2 \delta(\omega_{nm} - \omega)$

oft schreibt man  $|n\rangle_0$  als  $|i\rangle$  (initial)  $E_n^{(0)} = E_i$   
 $\langle m|$  als  $\langle f|$  (final)  $E_m^{(0)} = E_f$

$\delta(\omega_{nm} - \omega) = \frac{1}{\hbar} \delta(\omega)$

$\frac{d}{dt} |\langle f | \psi_i \rangle|^2 = W_{f \leftarrow i} = \frac{2\pi}{\hbar} |\langle f | V | i \rangle|^2 \delta(E_f - E_i - \hbar\omega)$

Fermi's Goldene Regel

Energieerhaltung

$E_f = E_i + \hbar\omega$

Auswahlregeln Übergangswahrscheinlichkeit pro Zeit,  $W_{f \leftarrow i}$   
 für Absorption und Emission von Strahlung wird  
 wesentlich durch die Dipolmatrixelemente  $|\langle f | e^{-i} | i \rangle|^2$   
 bestimmt

Falls  $\langle f | e^{-i} | i \rangle = 0 \Rightarrow$  Übergang verboten, andernfalls erlaubt.