

Nachtrag

$$H = H_0 + \hat{V}(t)$$

$$\langle \psi_m | \psi_n \rangle_1 = \langle m | -\frac{i}{\hbar} \int_{-\infty}^t dt' \hat{V}_I(t') | n \rangle_0 = -\frac{i}{\hbar} \langle m | \hat{V} | n \rangle_0 \frac{\exp[i(\omega_{nm} - \omega) - \epsilon]t}{\omega_{nm} - \omega - i\epsilon}$$

$$\Rightarrow W_{f \leftarrow i} = \frac{2\pi}{\hbar} |\langle f | \hat{V} | i \rangle|^2 \delta(E_f^{(0)} - E_i^{(0)} - \hbar\omega)$$

2. Versuch der Verteilung

ab $t=0$ wirkt die Störung $\hat{V}(t) = \hat{V} e^{-i\omega t}$

$$\langle \psi_m | \psi_n \rangle_1 = \langle m | -\frac{i}{\hbar} \int_0^t dt' \hat{V}_I(t') | n \rangle_0 = -\frac{i}{\hbar} \int_0^t dt' e^{i\omega_{nm}t' - i\omega t'} \langle m | \hat{V} | n \rangle_0$$

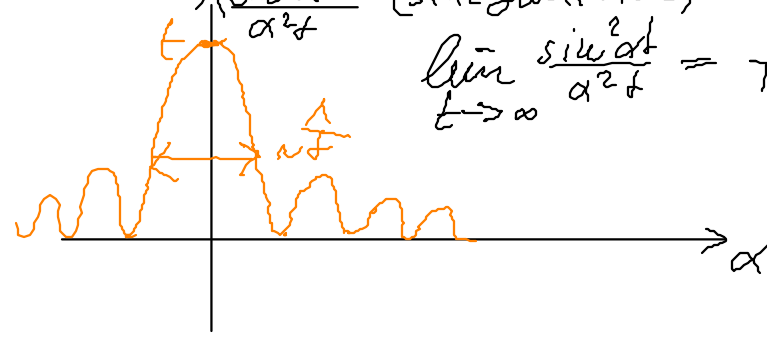
$$= -\frac{i}{\hbar} \langle m | \hat{V} | n \rangle_0 \frac{e^{i(\omega_{nm} - \omega)t} - 1}{i(\omega_{nm} - \omega)}$$

Übergangswahrscheinlichkeit

$$P_{m \leftarrow n} = | \dots |^2 = \frac{1}{\hbar^2} |\langle m | \hat{V} | n \rangle_0|^2 \frac{\sin^2\left(\frac{\omega_{nm} - \omega}{2} t\right)}{\left[\frac{\omega_{nm} - \omega}{2}\right]^2 t}$$

(sinc Funktion)

$$\lim_{t \rightarrow \infty} \frac{\sin^2 \alpha t}{\alpha^2 t} = \pi \delta(\alpha) \quad \text{mit } \delta(ax) = \frac{1}{|a|} \delta(x)$$



$$\omega_{nm} - \omega = \frac{E_m - E_n}{\hbar}$$

$$\frac{1}{t} P_{m \leftarrow n}^{(1)} = W_{m \leftarrow n} = \frac{2\pi}{\hbar^2} |\langle m | \hat{V} | n \rangle_0|^2 \delta(\omega_{nm} - \omega)$$

$$= \frac{2\pi}{\hbar} |\langle m | \hat{V} | n \rangle_0|^2 \delta(E_m - E_n - \hbar\omega)$$

3.2 Spin Dynamik

Rabi-Oszillation

Spin in statischem Feld $B_0 \hat{e}_z$ + geringere Zirkular polarisiertes Wechselfeld in x-y-Richtung $\vec{B}(t) = B_0 \hat{e}_z + B_1 (\hat{e}_x \cos \omega t - \hat{e}_y \sin \omega t)$

$$\Rightarrow H = -g \mu_B \vec{B} \cdot \vec{\sigma} = -\frac{\hbar \omega_0}{2} \sigma_z - \frac{\hbar \Omega_R^{(0)}}{2} (\sigma_x \cos \omega t - \sigma_y \sin \omega t)$$

$$\hbar \omega_0 = g \mu_B B_0 \quad , \quad \hbar \Omega_R^{(0)} = g \mu_B B_1$$

$$i \hbar \frac{d}{dt} |\psi(t)\rangle = H(t) |\psi(t)\rangle$$

transformiere ins mitrotierende Bezugssystem

unitäre Transformation $|\psi'(t)\rangle = U^\dagger(t) |\psi(t)\rangle$ mit $U(t) = e^{-\frac{i\omega t}{2} \sigma_z}$

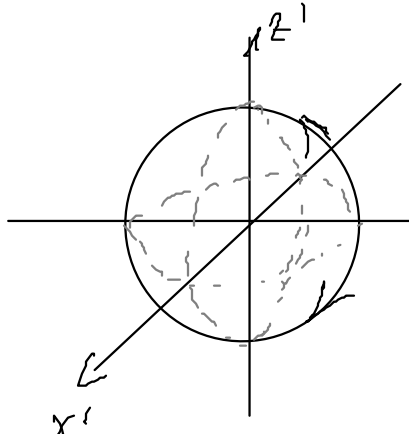
$$\begin{aligned}
 i\hbar \frac{d}{dt} |\psi'\rangle &= \left(i\hbar \frac{d}{dt} U^\dagger \right) |\psi\rangle + U^\dagger i\hbar \frac{d}{dt} |\psi\rangle \\
 &= \quad \quad \quad + U^\dagger H |\psi\rangle \\
 &= \left(i\hbar \frac{d}{dt} U^\dagger \right) U U^\dagger |\psi\rangle + U^\dagger H U U^\dagger |\psi\rangle \\
 &= H' |\psi'\rangle
 \end{aligned}$$

mit $H' = U^\dagger H U + i\hbar \left(\frac{d}{dt} U^\dagger \right) U$ und $e^{-i\omega t} \sigma_x e^{i\omega t} \sigma_z = \cos(\omega t) \sigma_x + \sin(\omega t) \sigma_y$
 $\omega = \left(\frac{d}{dt} U^\dagger \right) U$

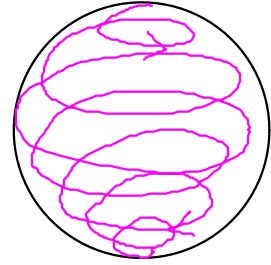
$$H' = -\frac{\hbar}{2} (\omega_0 - \omega) \sigma_z - \hbar \frac{\Omega_R^{(0)}}{2} [\cos^2(\omega t) \sigma_x + \sin(\omega t) \cos(\omega t) \sigma_y - \sin(\omega t) \cos(\omega t) \sigma_y + \sin^2(\omega t) \sigma_x]$$

$$H' = -\frac{\hbar}{2} (\omega_0 - \omega) \sigma_z - \hbar \frac{\Omega_R^{(0)}}{2} \sigma_x$$

- ganze Zeitabhängigkeit ist wegtransformiert
- Im Resonanz $\omega = \omega_0$ (Sinfonation eines Frequenz von Atomen)
- $\Rightarrow H' = -\hbar \frac{\Omega_R^{(0)}}{2} \sigma_x$, Drehung um x'-Achse mit „Relativ-Frequenz“
- $\Omega_R^{(0)} = g \frac{\mu_B}{2} B_1$



Rotationsformation
 ins versprungene
 System zurück u.
 raus



Bemerkungen

① Detuning (Verstimmung) $\Delta = \omega_0 - \omega \neq 0$
 $\Rightarrow H' = -\frac{\hbar}{2} \Delta \sigma_z - \hbar \frac{\Omega_R^{(0)}}{2} \sigma_x$ zeitunabhängig

Diagonalisierung $\hat{=}$ unitäre Transformation $H'' = \tilde{U}^\dagger H' \tilde{U}$
 $\tilde{U} = \begin{pmatrix} \cos \frac{\alpha}{2} & \sin \frac{\alpha}{2} \\ -\sin \frac{\alpha}{2} & \cos \frac{\alpha}{2} \end{pmatrix}$ $H'' = -\frac{\hbar \Omega_R}{2} \sigma_z$ $\Omega_R = \sqrt{\Omega_R^{(0)2} + \Delta^2}$

also in ''-System wieder einfache Dynamik
 & Rücktrafo nötig um ins Laborsystem zurück zu kommen

② Angenommen Wechselfeld ist linear polarisiert

$$H = -\frac{\hbar \omega_0}{2} \sigma_z - g \frac{\mu}{2} B_1 \sigma_x \cos(\omega t)$$

selbe Transformation: $H' = -\frac{\hbar}{2} \Delta \sigma_z - \frac{g\mu}{2} B_1 [\cos^2(\omega t) \sigma_x + \sin(\omega t) \cos(\omega t) \sigma_y]$

Rotating Wave Approximation (RWA)

$$H' = \underbrace{-\frac{\hbar}{2} \Delta \sigma_z - g \frac{\mu}{4} B_1 \sigma_x}_{\text{statischer Term im 1-System}} - g \frac{\mu}{4} B_1 [\underbrace{2 \cos(2\omega t)}_{\cos(2\omega t)} \sigma_x + \underbrace{2 \sin(\omega t) \cos(\omega t)}_{\sin(2\omega t)} \sigma_y]$$

mit Rabi Fr. $\Omega_R^{(0)} = \frac{g\mu B_1}{2\hbar}$

oszilliert schnell, keine Resonanz
 ⇒ kleiner Effekt in RWA zu vernachlässigen

③ Drehung um y-Achse? (Übungsaufgabe außerhalb Übung)

Block Leitungen

Übergang zur klassischen Beschreibung $\vec{M} = \gamma \vec{S}$ $\gamma = \frac{g\mu}{\hbar}$

$\langle \vec{M} \rangle_t = ?$

$H = -\gamma \vec{S} \cdot \vec{B}$

es gilt: $i\hbar \frac{d}{dt} \langle \vec{S} \rangle = \langle [\vec{S}, H] \rangle$ für beliebige Observablen

$[S_x, H] = -\gamma [S_x, S_x B_x + S_y B_y + S_z B_z] = i\hbar \gamma [S_y B_z - S_z B_y] = i\hbar \gamma (\vec{S} \times \vec{B})_x$

$[S_x, S_y] = i\hbar S_z$ (zykl. Vert.)
 ⇒ $\frac{d}{dt} \langle \vec{S} \rangle = \gamma \langle \vec{S} \rangle \times \vec{B}$

⇒ $\frac{d}{dt} \langle \vec{M} \rangle = \gamma \langle \vec{M} \rangle \times \vec{B}$ ⇒ Larmorpräzession mit $\omega_L = \gamma |\vec{B}|$

Ausklare Für $\vec{B} = B_0 \hat{e}_z$ (Paramagnetismus)

$H = -\vec{M} \cdot \vec{B} \Rightarrow$ quanten + statistisch: $\langle \vec{M} \rangle = M_0(T) \hat{e}_z$

$M_0(T) = \gamma \frac{\hbar}{2} \tanh\left(\frac{\hbar \omega_0}{2 k_B T}\right)$ Relaxationsrate

Relaxation: $\frac{d}{dt} \langle \vec{M} \rangle = \gamma \langle \vec{M} \rangle \times \vec{B} - \Gamma (\langle \vec{M} \rangle - M_0(T) \hat{e}_z)$
 Kohärente Dynamik in Kohärente Relaxation

- Relaxation hin zum Hermiteschen Mittelwert
- Es stellt sich raus, dass z-Komponente und x, y-Komp. verschieden schnell relaxieren
 ⇒ $\frac{d}{dt} \langle \vec{M} \rangle = \gamma \langle \vec{M} \rangle \times B_0 \hat{e}_z - \frac{1}{T_1} (\langle M_z \rangle - M_0) \hat{e}_z - \frac{1}{T_2} (\langle M_x \rangle \hat{e}_x + \langle M_y \rangle \hat{e}_y)$